

線形代数 II 第 14 回本レポート課題解答例

担当：大矢 浩徳 (OYA Hironori)*

問題 1

線形変換

$$f: \text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R}), \begin{pmatrix} c_1 & c_2 \\ c_3 & c_4 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} c_3 + c_4 & ac_2 + 3c_3 + 2c_4 \\ 2c_1 + 2c_2 + c_4 & 3c_1 - c_2 - c_3 \end{pmatrix}$$

が線形同型写像とならないような実数の定数 a を求めよ。

問題 1 解答例.

$$E_1 := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_2 := \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_3 := \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad E_4 := \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

とおくと, $B = \{E_1, E_2, E_3, E_4\}$ は $\text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ の基底である. いま,

$$f(E_1) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} = 0 \cdot E_1 + 0 \cdot E_2 + 2 \cdot E_3 + 3 \cdot E_4$$

$$f(E_2) = \begin{pmatrix} 0 & a \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = 0 \cdot E_1 + a \cdot E_2 + 2 \cdot E_3 + (-1) \cdot E_4$$

$$f(E_3) = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = 1 \cdot E_1 + 3 \cdot E_2 + 0 \cdot E_3 + (-1) \cdot E_4$$

$$f(E_4) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = 1 \cdot E_1 + 2 \cdot E_2 + 1 \cdot E_3 + 0 \cdot E_4$$

となるので, 線形変換 f の B に関する表現行列は,

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & a & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

となる. これが正則とならないような a を求めれば良い. つまり,

$$\begin{aligned} 0 &= \begin{vmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & a & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & a & 2 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & 0 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 0 & a & 3 \\ 2 & 2 & 0 \\ 3 & -1 & -1 \end{vmatrix} \quad (\text{第 1 行に関して余因子展開}) \\ &= (0 + 3a + (-4) - 0 - 0 - 12) - (0 + 0 + (-6) - 0 - (-2a) - 18) \\ &= a + 8 \end{aligned}$$

となる a を求めればよいので, 求める a は -8 である. \square

問題 1 補足解説. 第 14 回講義資料命題 14.1 より, 線形写像 f が線形同型写像とならないのは, その表現行列が正則とならないときである. このため, 適当に簡単な基底を取り, その表現行列が正則とならないための条件を求めた.

* e-mail: hoyo@shibaura-it.ac.jp

ちなみに、 $a = -8$ のとき B に関する f の表現行列は

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -8 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

となる。 A を行基本変形の繰り返しで簡約化すると、

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 3/8 \\ 0 & 1 & 0 & 1/8 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

となるので、 x_1, x_2, x_3, x_4 に関する連立一次方程式

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \mathbf{0}$$

の一般的な解は、

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \\ -8 \\ 8 \end{pmatrix}, \quad c \text{ は任意パラメータ}$$

で与えられる。これを線形写像

$$\psi_B: \mathbb{R}^4 \rightarrow \text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R}), \quad \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \\ c_4 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} c_1 & c_2 \\ c_3 & c_4 \end{pmatrix}$$

で $\text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ に移すと、

$$\text{Ker } f = \left\{ \begin{pmatrix} -3c & -c \\ -8c & 8c \end{pmatrix} \mid c \in \mathbb{R} \right\}$$

となり、確かに f は線形同型写像とはなっていないことがわかる (第 14 回講義資料命題 14.1 (1) 参照)。 \square

問題 2

2×2 実行列に対する転置写像

$$T: \text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R}), \quad \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$$

を考える。 T は線形写像である。このとき、 T の固有多項式 $\Phi_T(t)$ を求めよ。

問題 2 解答例.

$$E_1 := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_2 := \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E_3 := \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad E_4 := \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

とおくと、 $B = \{E_1, E_2, E_3, E_4\}$ は $\text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ の基底である。いま、

$$T(E_1) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 1 \cdot E_1 + 0 \cdot E_2 + 0 \cdot E_3 + 0 \cdot E_4$$

$$T(E_2) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = 0 \cdot E_1 + 0 \cdot E_2 + 1 \cdot E_3 + 0 \cdot E_4$$

$$T(E_3) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0 \cdot E_1 + 1 \cdot E_2 + 0 \cdot E_3 + 0 \cdot E_4$$

$$T(E_4) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 0 \cdot E_1 + 0 \cdot E_2 + 0 \cdot E_3 + 1 \cdot E_4$$

となるので、線形変換 T の B に関する表現行列は、

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

となる。これより、

$$\begin{aligned} \Phi_T(t) = \Phi_A(t) &= \left| \begin{pmatrix} t-1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & t & -1 & 0 \\ 0 & -1 & t & 0 \\ 0 & 0 & 0 & t-1 \end{pmatrix} \right| \\ &= (t-1) \left| \begin{pmatrix} t & -1 & 0 \\ -1 & t & 0 \\ 0 & 0 & t-1 \end{pmatrix} \right| \quad (\text{第 1 行に関して余因子展開}) \\ &= (t-1)^2 \left| \begin{pmatrix} t & -1 \\ -1 & t \end{pmatrix} \right| \quad (\text{第 3 行に関して余因子展開}) \\ &= (t-1)^2 (t^2 - 1) = (t-1)^3 (t+1) \end{aligned}$$

となる。 □

問題 2 補足解説. 線形変換 T の固有多項式は、定義域と終域で共通の基底をとることで得られる T の表現行列の固有多項式として定義されていた (定義 14.7 (2)). 解答例では自然な基底をとって、この定義に従って計算をした。

一方、転置の定義より、

$$\begin{aligned} T \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right) &= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ T \left(\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right) &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\ T \left(\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\ T \left(\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right) &= \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

となることは容易にわかる。ここで、 $B' = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$ は、 $\text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ の次元と同じ数の一次独立な元からなる $\text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ の部分集合なので $\text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ の基底となる。よって、初めから B' を基底として取っておくと、 T の表現行列は

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

となり、固有多項式の計算も非常に簡単になる。 T の固有値 λ の固有空間を $V(\lambda)$ と書くことにすると、

$$V(1) := \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \mid a, b, c \in \mathbb{R} \right\}, \quad V(-1) := \left\{ \begin{pmatrix} 0 & a \\ -a & 0 \end{pmatrix} \mid a \in \mathbb{R} \right\}$$

である。 □

問題 3

2次以下の \mathbb{R} 係数 1 変数多項式全体のなす $\mathbb{R}[x]$ の部分空間を $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ と書く。つまり、

$$\mathbb{R}[x]_{\leq 2} := \{a + bx + cx^2 \mid a, b, c \in \mathbb{R}\}$$

とする。線形変換

$$F: \mathbb{R}[x]_{\leq 2} \rightarrow \mathbb{R}[x]_{\leq 2}, f(x) \mapsto (1 + 2x + 3x^2)f''(x) + (1 + x)f'(x) + f(x)$$

を考える。このとき、 F の固有値を全て求め、さらにその中で最も大きな固有値に対する固有ベクトルを 1 つ求めよ。

問題 3 解答例. $B = \{1, x, x^2\}$ とすると、 B は $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ の基底である。ここで、

$$F(1) = (1 + 2x + 3x^2) \cdot 0 + (1 + x) \cdot 0 + 1 = 1 = 1 \cdot 1 + 0 \cdot x + 0 \cdot x^2$$

$$F(x) = (1 + 2x + 3x^2) \cdot 0 + (1 + x) \cdot 1 + x = 1 + 2x = 1 \cdot 1 + 2 \cdot x + 0 \cdot x^2$$

$$F(x^2) = (1 + 2x + 3x^2) \cdot 2 + (1 + x) \cdot 2x + x^2 = 2 + 6x + 9x^2 = 2 \cdot 1 + 6 \cdot x + 9 \cdot x^2$$

より、基底 B に関する F の表現行列は

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 6 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

となる。これより、 F の固有方程式は、

$$0 = \Phi_F(t) = \Phi_A(t) = \left| \begin{pmatrix} t-1 & -1 & -2 \\ 0 & t-2 & -6 \\ 0 & 0 & t-9 \end{pmatrix} \right| = (t-1)(t-2)(t-9)$$

となる。よって、求める F の固有値は $1, 2, 9$ である。この中で最も大きなものは 9 なので、 F の固有値 9 の固有ベクトルを求める。

x_1, x_2, x_3 に関する連立一次方程式

$$(9I_3 - A) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & -1 & -2 \\ 0 & 7 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

を解くと、

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = c \begin{pmatrix} 5 \\ 12 \\ 14 \end{pmatrix}, c \text{ は任意パラメータ}$$

となる。よって、 A の固有値 9 の固有空間 $V_A(9)$ は

$$V_A(9) = \left\{ c \begin{pmatrix} 5 \\ 12 \\ 14 \end{pmatrix} \mid c \in \mathbb{R} \right\}$$

となる。これを線形写像 $\psi_B: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}[x]_{\leq 2}, \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix} \mapsto c_1 + c_2x + c_3x^2$ で $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ に移すと、 F の固有値 9 の固有空間 $V(9)$ は

$$V(9) = \{c(5 + 12x + 14x^2) \mid c \in \mathbb{R}\}$$

となる。よって、求める固有ベクトルの 1 つは $5 + 12x + 14x^2$ である。 \square

問題 3 補足解説. 線形変換 F の固有値、固有ベクトル、固有空間は、定義域、終域で共通の基底をとって得られる F の表現行列の固有値、固有ベクトル、固有空間から求められるのであった (第 14 回講義資料 p.7 注意 3 参照).

ちなみに、本問の解答例と同様にして、

$$V(1) = \{c \mid c \in \mathbb{R}\}$$

$$V(2) = \{c(1+x) \mid c \in \mathbb{R}\}$$

となることがわかる。これより、一般に $n \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$ に対し、

$$\begin{aligned} F^n(a+bx+cx^2) &= F^n\left(\frac{c-2b+2a}{2} \cdot 1 + \frac{-6c+7b}{7}(1+x) + \frac{c}{14}(5+12x+14x^2)\right) \\ &= \frac{c-2b+2a}{2} + \frac{-6c+7b}{7} \cdot 2^n(1+x) + \frac{c}{14} \cdot 9^n(5+12x+14x^2) \end{aligned}$$

となることが計算できる。

□